

synthèse autour des vecteurs

Caractérisation d'un vecteur du plan

Un vecteur est un objet mathématique abstrait caractérisable par trois paramètres :

- sa direction,
- son sens, et
- sa norme.

Translation et vecteur

La transformation du plan qui associe à un point A un point B est appelée translation de vecteur \overrightarrow{AB} .

Notation

La notation \overrightarrow{AB} désigne un vecteur dirigé du point A (origine) vers le point B (extrémité). Sa norme ou longueur est notée $\|\overrightarrow{AB}\|$. Il s'agit simplement de la distance AB.

La notation \vec{u} désigne un vecteur dont la norme est notée $\|\vec{u}\|$.

Les notations \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{CD} et \vec{u} , par exemple, peuvent désigner un même vecteur. Dans ce cas, on écrit : $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} = \vec{u}$. \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{CD} et \vec{u} sont trois représentants distincts d'un même vecteur.

On notera par exemple : $\overrightarrow{AB} = -\overrightarrow{BA}$ car le vecteur \overrightarrow{AB} a mêmes direction et norme que le vecteur \overrightarrow{BA} mais sens contraire.

Écrire que $\vec{u} = 3\overrightarrow{AB}$ revient à dire que \vec{u} et \overrightarrow{AB} ont même sens et même direction, mais que la norme de \vec{u} est trois fois plus grande que la norme de \overrightarrow{AB} .

Propriétés

- Dire que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ revient à dire que le quadrilatère ABDC est un parallélogramme.
- Dire que $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ revient à dire que les segments [AD] et [BC] ont même milieu.

Somme de deux vecteurs

La translation de vecteur \overrightarrow{AB} , suivie de la translation de vecteur \overrightarrow{BC} , associe au point A le point B, puis au point B le point C. On dit qu'il s'agit de la translation de vecteur $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC}$. Cette translation n'est rien d'autre que la translation de vecteur \overrightarrow{AC} .

Autrement dit, on a : $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$.

Cette relation est appelée **relation de Chasles**.

Deux vecteurs particuliers : \vec{i} et \vec{j}

Les vecteurs \vec{i} et \vec{j} ont tous deux une norme (longueur) égale à 1 unité.

\vec{i} est horizontal et dirigé de la gauche vers la droite.

\vec{j} est vertical et dirigé du bas vers le haut.

On dit que (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormée de vecteurs du plan.

Décomposition d'un vecteur

Tout vecteur \vec{u} du plan s'exprime d'une manière unique à l'aide des vecteurs \vec{i} et \vec{j} .

On dit que : \vec{u} est une combinaison linéaire des vecteurs \vec{i} et \vec{j} .

On a donc, pour tout vecteur \vec{u} du plan, $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j}$, x et y étant appelées coordonnées vectorielles du vecteur \vec{u} dans la base $(\vec{i}; \vec{j})$.

On écrit : \vec{u} a pour coordonnées vectorielles $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Coordonnées d'un vecteur

Soient A et B deux points de coordonnées cartésiennes connues dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

Le vecteur \overrightarrow{AB} a pour coordonnées vectorielles $\begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Soit M un point de coordonnées cartésiennes $(x; y)$ connues dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

Le vecteur \overrightarrow{OM} a pour coordonnées vectorielles $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Norme d'un vecteur

Soit \vec{u} un vecteur de coordonnées $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

On a : $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$.

Vecteurs et règles de calcul sur les coordonnées

Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Pour déterminer les coordonnées de $\vec{u} + \vec{v}$, on écrira :

$$\vec{u} + \vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + x' \\ y + y' \end{pmatrix}$$

Pour déterminer les coordonnées de $\vec{u} - \vec{v}$, on écrira :

$$\vec{u} - \vec{v} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - x' \\ y - y' \end{pmatrix}$$

Pour déterminer les coordonnées de $3\vec{u}$, on écrira :

$$3\vec{u} = 3 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \end{pmatrix}$$

Pour déterminer les coordonnées de $2\vec{u} - \vec{v}$, on écrira :

$$2\vec{u} - \vec{v} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x - x' \\ 2y - y' \end{pmatrix}$$

Enfin dire que : $\vec{u} = \vec{v}$ équivaut à dire que $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$, c.-à-d. $\begin{cases} x = x' \\ y = y' \end{cases}$